

## Kontinuitätsgl. (Conti)

(die wichtigste (?) partielle Dgl. [Ladung & Unbekannte])

Dichte  $\rho = \frac{\text{etwas}}{\text{Volumen}}$  ("etwas" = Ladung  $q$ , Energie  $E$ , Teilchenzahl  $N, \dots$ )

$$\dot{\rho} = \partial_t \rho(\vec{r}, t) = \partial_t \rho(\vec{r}, t) - (\partial_t \vec{r} \cdot \vec{\nabla}) \rho = \partial_t \frac{N}{\text{Vd.}} - (\vec{v} \cdot \vec{\nabla}) \rho$$

in "mitströmenden Volumen" bleibt Teilchenzahl  $N$  const.,

nur Vd. ändert sich:

$$= - \frac{N}{\text{Vd.}} \frac{\dot{\text{Vd.}}}{\text{Vd.}} - (\vec{v} \cdot \vec{\nabla}) \rho \stackrel{(S.S.89)}{\doteq} - \rho \vec{\nabla} \cdot \vec{v} - (\vec{v} \cdot \vec{\nabla}) \rho$$

$$= - \vec{\nabla} \cdot (\rho \vec{v}) = - \vec{\nabla} \cdot \vec{j}$$

$$\Rightarrow \boxed{\dot{\rho} + \operatorname{div} \vec{j} = 0} \quad (\text{Conti})$$

Bem: • gilt, wenn "etwas" (pro Volumen geladen) erhalten ist.

• lokale Gleichung: gilt an jedem Pkt  $\vec{r}$  der Welt  
und seit  $13.7 \pm 0.2$  Mrd. Jahren (worauf)

• überlebt Relativitätstheorie, Quantenmechanik,  
Quantenfeldtheorie

• 1. Ordn. für 4 Unbekannte  $\rightarrow$  braucht noch andere Gl.  
(z.B. Maxwell: Conti folgt)

$$(\text{relativistisch: } \partial_{ct} c\rho + \vec{\nabla} \cdot \vec{j} = 0, \quad [\vec{\nabla}] = [\partial_{ct}] = \frac{1}{\text{Länge}})$$

$$\partial_{ct} c\rho - (-\vec{\nabla}) \cdot \vec{j} = 0$$

$$\underbrace{\left( \begin{smallmatrix} \partial_{ct} \\ -\vec{\nabla} \end{smallmatrix} \right)}_{\equiv \delta} \bullet \left( \begin{smallmatrix} c\rho \\ \vec{j} \end{smallmatrix} \right) = 0, \quad \partial_j j^i = 0$$

$$\text{Vierer-Skalarprodukt } (a \bullet b = a_0 b_0 - \vec{a} \cdot \vec{b})$$

))

## 8.4 $\vec{\nabla}$ mal $\vec{\nabla}$

bisher: Feld - Charakterisierung linear in  $\vec{\nabla}$

jetzt: quadratisch

Räumliche Krümmungen gibt es

in 1D eine:  $\partial_x^2 f(x)$  ( $= \Delta_1 f$ )

in 2D zwei:  $\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \phi)$  ( $= \Delta_2 f$ )

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) = \text{grad div } \vec{A}$$

in 3D drei ?! — denn es gibt folgende fünf sind Null:

$$\begin{array}{ccc} \phi \rightarrow \vec{\nabla} \phi & \xrightarrow{\quad} & \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \phi) & (\text{Null}) \\ & & \xrightarrow{\quad} & = \Delta \phi \\ \vec{A} \rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{A} & \xrightarrow{\quad} & \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{A}) & = \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) - \Delta \vec{A} \\ & & \xrightarrow{\quad} & (\text{Null}) \\ & \xrightarrow{\quad} & \vec{\nabla} \cdot \vec{A} & \rightarrow \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) \end{array}$$

- $\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \phi) = \text{rot grad } \phi = \vec{0}$ ,  
denn 1. Komp. =  $\partial_y \partial_z \phi - \partial_z \partial_y \phi$  etc

- $\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \phi) = \Delta \phi$ , mit  $\boxed{\Delta = \partial_x^2 + \partial_y^2 + \partial_z^2 = \vec{\nabla}^2}$   
Laplace-Operator

- $\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = \text{rot rot } \vec{A}$   
"back-curl"  $\stackrel{?}{=} \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) - \Delta \vec{A}$  ( $\Delta \vec{A} = (\Delta A_1, \Delta A_2, \Delta A_3)$ )
- $\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = \text{div rot } \vec{A} = 0$ ,  
denn  $\partial_x(\partial_y A_3 - \dots) + \partial_y(\dots - \partial_z A_3)$  etc
- $\vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) = \text{grad div } \vec{A}$

Die Nullen:

Ein Feld  $(\vec{u}, \vec{E})$  ist  $\xrightarrow{\text{rot}(\text{grad } \phi) = \vec{0}}$  es hat keine Wurzel  
als grad  $\phi$  darstellbar  $\leftarrow ? \rightarrow$  (s.u., Theorem 1)

Ein Feld  $(\vec{B})$  ist  $\xrightarrow{\text{div}(\text{rot } \vec{A}) = 0}$  es hat keine Quellen  
als rot  $\vec{A}$  darstellbar  $\leftarrow ? \rightarrow$  (s.u., Theorem 2)

Laplace

$$\underline{\text{Bsp}} \quad \begin{array}{c|c|c|c|c|c} \phi & x & x^2 & x^2+y^2 & x^2-y^2 & \frac{1}{r} \\ \hline \Delta \phi & 0 & 2 & 4 & 0 & 0 ? \text{y, dann} \end{array}$$

$$\Delta \frac{1}{r} = \partial_x \left( -\frac{x}{r^3} \right) + \partial_y \left( -\frac{y}{r^3} \right) + \partial_z \left( -\frac{z}{r^3} \right) \\ -\frac{3}{r^3} + \left( x \cdot 3 \frac{x}{r^5} + \dots \right) = 0 \quad \text{für } r > 0 (!)$$

$\Delta$  in Kugelkoord.

$$\Delta = \vec{e}_r \cdot \vec{e}_r = \left( \vec{e}_r \partial_r + \vec{e}_\theta \frac{1}{r} \partial_\theta + \vec{e}_\varphi \frac{1}{r \sin \theta} \partial_\varphi \right) \cdot \left( \vec{e}_r \partial_r + \vec{e}_\theta \frac{1}{r} \partial_\theta + \vec{e}_\varphi \frac{1}{r \sin \theta} \partial_\varphi \right)$$

$$\begin{aligned} 9 \text{ Terme. z.B. } &= \vec{e}_\varphi \frac{1}{r \sin \theta} (\partial_\varphi \vec{e}_r) \partial_r + \vec{e}_\theta \frac{1}{r} \vec{e}_r \partial_\theta \partial_r \\ ((\vec{e}_r, \vec{e}_\theta, \vec{e}_\varphi : \text{s. S. 86})) &= \partial_\varphi (S^e, S^s, C) = (-S^s, S^e, 0) = S \vec{e}_\varphi \\ &= \frac{1}{r} \partial_r + 0 \end{aligned}$$

$$\left( \begin{array}{c|ccc} & \vec{e}_r & \vec{e}_\theta & \vec{e}_\varphi \\ \hline \partial_r & 0 & 0 & 0 \\ \partial_\theta & \vec{e}_\theta & -\vec{e}_r & 0 \\ \partial_\varphi & S \vec{e}_\varphi & C \vec{e}_\varphi & (-S \vec{e}_r - C \vec{e}_\theta) \end{array} \right)$$

$$\boxed{\Delta = \partial_r^2 + \frac{2}{r} \partial_r + \frac{1}{r^2} \partial_\theta^2 + \frac{C'}{r^2 \sin^2 \theta} \partial_\varphi^2 + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \partial_\varphi^2}, \quad S = \sin(\vartheta), \quad C' = \cos(\vartheta)$$

$$\begin{aligned} \overbrace{\Delta}^{\equiv \Delta_r} &= \left( \partial_r + \frac{2}{r} \right) \partial_r = \frac{1}{r} (r \partial_r + 2) \partial_r = \frac{1}{r} (\partial_r r + 1) \partial_r = \frac{1}{r} \partial_r (r \partial_r + 1) \\ \Delta_r &= \frac{1}{r} \partial_r^2 r \end{aligned}$$

Green von  $\Delta$  (behandle das "y" oben genauer)

s.o.:  $\Delta \frac{1}{r}$  war "krank" bei  $r=0$ .  $\Rightarrow \frac{1}{r}$ -Spitze einbetten / abrunden

z.B.  $\frac{1}{r} \rightarrow \left\{ \frac{1}{r^2 + \varepsilon^2} \right. \text{ (s. Schutz-Buch PB)}, \left. \frac{1}{r} (1 - e^{-r/\varepsilon}) \text{ (s. Ü83a), ...} \right\}$

hier:  $\frac{1}{r} \rightarrow \frac{1}{r} \Theta(r - \varepsilon)$

$$\text{betrachte } \Delta \frac{1}{r} \Theta(r-\varepsilon) = \frac{1}{r} \partial_r^2 \Theta(r-\varepsilon) = \frac{1}{r} \delta'(r-\varepsilon)$$

rhs ist im  $\varepsilon$ -Bereich lokalisiert, und hat

$$\begin{aligned} \int d^3r \frac{1}{r} \delta'(r-\varepsilon) &= 4\pi \int_0^\infty dr r \delta'(r-\varepsilon) \\ &= 4\pi [r \delta(r-\varepsilon)]_0^\infty - 4\pi \int_0^\infty dr \delta(r-\varepsilon) \\ &= -4\pi, \quad \text{ist also } \delta\text{-Fkt} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \Delta \frac{1}{r} \Theta(r-\varepsilon) = -4\pi \delta(r)$$

$$\xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0^+} \boxed{\Delta \left(-\frac{1}{4\pi r}\right) = \delta(r)}$$

### 8.5 3 Theoreme (der Vektoranalysis)

$\mathcal{G}$  := einfach zusammenhängendes Gebiet

d.h.

II

Sei  $\vec{E}$  ein in  $\mathcal{G}$  wortefreies Feld,  
d.h.  $\operatorname{rot} \vec{E} = \vec{0}$

$\vec{E}$  hat in  $\mathcal{G}$  ein Potenzial,  
d.h.  $\vec{E} = -\operatorname{grad} \phi$

Beweis: • OBdA nahe Ursprung,  $\vec{E} = E(\vec{r}) + S\hat{r} + A\hat{r} + \delta(\vec{r}^2)$

$$\cdot \operatorname{rot} \vec{E} = \vec{0} \Rightarrow A' = \vec{0} \quad \text{symm Matrix antisym. Matrix}$$

(denn  $A\hat{r} = \vec{\omega} \times \vec{r}$ , s.S. 88; keine Rotation  $\Rightarrow \vec{\omega} = \vec{0}$ )

$$\cdot \vec{E} = \vec{E}(\vec{r}) + S\hat{r} + \dots \text{ hat } \phi = -\vec{E}(\vec{r}) \cdot \hat{r} - \frac{1}{2} \hat{r} \cdot S\hat{r} + \dots$$

$$(\text{denn } (\vec{E})_i = -\partial_i \phi = -\partial_i [-E_x(r_x) r_x - \frac{1}{2} r_x S_{xy} r_y + \dots] = E_i(0) + S_{ix} r_x + \dots)$$

$$\bullet \text{ im ganzen } \mathcal{G}: \phi(\vec{r}) = - \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{E}(\vec{r}')$$

$$(\text{denn } -\partial_x \phi = \frac{1}{\varepsilon} \left[ \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r} + \varepsilon \hat{e}_x} - \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} \right] = \frac{1}{\varepsilon} \int_{(x,y,z)}^{(x+\varepsilon, y, z)} d\vec{r}' \cdot \vec{E}(\vec{r}') = \frac{1}{\varepsilon} \vec{E} \cdot \hat{e}_x \varepsilon = E_x)$$

•  $\phi$  unabhängig von Weg  $\mathcal{C}$  ??

d.h.

$$\overbrace{\quad}^{?} = 0$$

wg. "Stokes"-Satz, Lsg. 9

**[2]** Sei  $\vec{B}$  ein in  $\mathbb{R}^3$  quellenfreies Feld,  $\Rightarrow$   $\vec{B}$  hat in  $\mathbb{R}^3$  ein Vektorpotential, d.h.  $\operatorname{div} \vec{B} = 0$  d.h.  $\vec{B} = \operatorname{rot} \vec{A}$

- Beweis:
- lokal:  $\vec{B} = \vec{B}(0) + S\vec{r} + \underbrace{\vec{A}\vec{r}}_{\nabla \times \vec{A}} + \delta(\vec{r})$
  - $\operatorname{div} \vec{B} = \partial_i [B_i(0) + S_{ij} r_j + A_{ij} r_j] = S_{ii} + A_{ii} = S_p(s) \stackrel{!}{=} 0$
  - $\vec{B}$  hat  $\vec{A} = \frac{1}{2} \vec{B}(0) \times \vec{r} - \frac{1}{3} \vec{r} \times S\vec{r} - \frac{1}{3} \vec{r} \times (\nabla \times \vec{r})$   
 ((denn  $\nabla \times (\frac{1}{2} \vec{B}(0) \times \vec{r}) \stackrel{\text{bzw.}}{=} \frac{1}{2} \vec{B}(0) (\nabla \cdot \vec{r}) - \frac{1}{2} (\vec{B}(0) \cdot \vec{r}) \vec{r} = \frac{1}{2} [3-1] \vec{B}(0)$ )  
 und  $\nabla \times (-\frac{1}{3} \vec{r} \times S\vec{r}) = \nabla \times (\frac{1}{3} S\vec{r} \times \vec{r}) = \frac{1}{3} (2 S\vec{r} - \vec{r} (\vec{r} \cdot S\vec{r}) + r \partial_r S\vec{r})$   
 $= S\vec{r}$ , denn  $r \partial_r S\vec{r} = S r \partial_r r \hat{e}_r = S\vec{r}$   
 $\stackrel{\text{nur Winkelabhängigkeit}}{=} 0, \text{s.o.}$ )
  - global:  $\vec{A}(\vec{r}) = -\frac{1}{2} \vec{r} \times \underbrace{\frac{1}{1+\frac{1}{2} \vec{r} \cdot \vec{r}}}_{\text{als Reihe gedacht: } \frac{1}{1+x} = \sum_{i=0}^{\infty} (-x)^i} \vec{B}(\vec{r})$   
 $(\rightarrow \text{s. S. 99})$

Bem.:  $\vec{A}$  nicht eindeutig festgelegt:

$$\left. \begin{array}{l} \vec{B} = \operatorname{rot} \vec{A}_I \\ \vec{B} = \operatorname{rot} \vec{A}_{II} \end{array} \right\} \vec{0} = \nabla \times (\vec{A}_I - \vec{A}_{II})$$

kann ein Gradient sein! (s.S. 92:  $\nabla \times (\vec{0}) = 0$ )

also  $\vec{A}_I = \vec{A}_{II} + \nabla \chi(\vec{r})$  möglich.

$\vec{B}$  merkt von dieser "Umrechnung" nichts.

**[3]** Unter den Lösungen  $\vec{A}(\vec{r})$  des Problems  $\begin{cases} \operatorname{div} \vec{A} = Q(\vec{r}) \\ \operatorname{rot} \vec{A} = \vec{w}(\vec{r}) \end{cases}$

mit ganz im Endlichen liegenden gegebenen Quellen  $Q, \vec{w}$

gibt es nur ein von  $Q, \vec{w}$  verursachtes Feld  $\vec{A}$ .

Es fällt mind.  $\sim \frac{1}{r^2}$  ab.

- "gibt es": setze  $\vec{A} = \vec{E} + \vec{B}$  mit  $\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = Q$ ,  $\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$   
 $\vec{\nabla} \times \vec{E} = \vec{0}$ ,  $\vec{\nabla} \times \vec{B} = \vec{w}$   
 Kenne  $\vec{E} = - \vec{\nabla} \int d^3 r' \frac{Q(r')}{4\pi |r-r'|}$ ,  $\vec{B} = \vec{\nabla} \times \int d^3 r' \frac{\vec{w}(r')}{4\pi |r-r'|}$