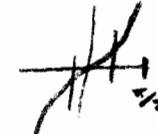


Kommentare zum Hauptsatz

- hilft nur, falls man $f = \partial_x F$ lösen kann
 (($f = \sin(x^2) = \partial_x (\dots)$))
- warum so gilt: $\int_a^b dx \frac{dF}{dx} = F$ -Zunahme ab $F(a)$
- Anwendung: $\int_a^b dx \frac{dF}{dx} = \int_a^b dx \partial_x [\dots] = []_a^b = []_{x=b} - []_{x=a}$
- Wunschtabelle: $\frac{1}{1+x^2} = \partial_x \arctan(x)$ etc.
 wenn jedoch (s. Bronstein etc.), $\int \frac{1}{1+x^2} dx = \arctan(x)$ ",
 dann lese dies als Tabelle (nicht als Gleichung: $\Leftrightarrow ?!$)
- F in Tabelle gefunden
 → zitiern, z.B. [Bronstein, 57]
 → Probe, also ∂_x (rhs) bilden
 ((sonst: Pkt-Mängel bei \tilde{U}))
- Bsp: $\partial_1 \int_{-\pi/4}^{\pi/4} dx \tan(x)$  ungerade!

$$\begin{aligned} &= \int_{-\pi/4}^{\pi/4} dx \frac{\sin(x)}{\cos(x)}, \quad \partial_x \ln(\cos(x)) = -\frac{\sin(x)}{\cos(x)} \\ &= \left[-\ln(\cos(x)) \right]_{-\pi/4}^{\pi/4}, \quad \cos(\frac{\pi}{4}) = \frac{1}{\sqrt{2}}, \quad \sin(\frac{\pi}{4}) = \frac{1}{\sqrt{2}} \quad \text{triangle diagram} \\ &= \ln(\sqrt{2}) - \left[-\ln(\sqrt{1-\frac{1}{4}}) \right] = \frac{1}{2} \ln(2) + \frac{1}{2} \ln(\frac{3}{2}) = \frac{1}{2} \ln(\frac{3}{2}) \end{aligned}$$
- $\int_a^b dx f = \lim_{b \rightarrow \infty} \int_a^b dx f$: wenn endlich, dann: „es existiert“.
 Bsp: existiert $\int_0^\infty \left(\ln(1+e^{-x}) - x \right) dx$?
 $\stackrel{?}{=} \ln(e^{-x}) \rightarrow = \ln(1+e^{-x}) = e^{-x} + O(e^{-2x}), \forall x$
- „Kandidaten-Methode“:

$$\begin{aligned} J_2 &= \int_0^1 dx \arctan(x) = \int_0^1 dx \partial_x [\dots] \quad \stackrel{?}{=} \partial_x (\dots) \\ &\quad \partial_x x \cdot \arctan(x) = \arctan(x) + \frac{x}{1+x^2}, \quad \partial_x \ln(1+x^2) = \frac{2x}{1+x^2} \\ &\Rightarrow [\dots] = x \arctan(x) - \frac{1}{2} \ln(1+x^2) \\ &= \arctan(1) - \frac{1}{2} \ln(2) - 0 - 0 = \frac{\pi}{4} - \frac{1}{2} \ln(2) \quad ((\tan(\frac{\pi}{4}) = \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{2}} = 1 \text{ ist})) \end{aligned}$$

6.2. Physik mit (gewöhnl.) Integralen

→ Anwendungsbsp. zur Integration!

Mittelwerte $\frac{h_1 + h_2}{2} = \bar{h}$, Varianz: 

$$\bar{f} = \frac{\sum f_i dx}{\text{Anzahl } dx} = \frac{1}{b-a} \int_a^b dx f$$

$$\bar{f^2} = \frac{1}{b-a} \int_a^b dx f^2, \text{ etc.}$$

$$\text{Eigenschaften: } \overline{\alpha f + \beta g} = \alpha \bar{f} + \beta \bar{g}, \quad \bar{T} = 1$$

$$\text{Schwankung: } \Delta f = \sqrt{(\bar{f} - f)^2} = \sqrt{\bar{f^2} - 2\bar{f}\bar{f} + \bar{f^2}}$$

$$\underline{\text{Bsp}} \quad \text{harm. Oszil., } x(t) = A \cos(\omega t), \quad T = \frac{2\pi}{\omega}, \quad \omega^2 = \frac{k}{m} \quad \left(m\ddot{x} + ux = -\omega^2 x \right)$$

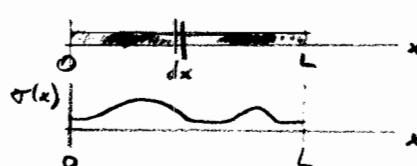
$$\bar{x} = \frac{1}{T} \int_0^T dt A \cos(\omega t) = 0$$

$$\text{mittl. kin. E} \rightarrow \bar{T} = \frac{1}{T} \int_0^T dt \frac{m}{2} (A \omega \sin(\omega t))^2 = \frac{m}{4} \omega^2 A^2$$

$$\text{mittl. pot. E} \rightarrow \bar{V} = \frac{1}{T} \int_0^T dt \frac{m}{2} (A \cos(\omega t))^2 = \frac{m}{4} A^2 = \bar{T}$$

$$\Delta x = \sqrt{\bar{x}^2} = \sqrt{\frac{2}{k} \bar{V}} = \frac{1}{\sqrt{2}} A$$

$\sigma(x)$ Drossendichte



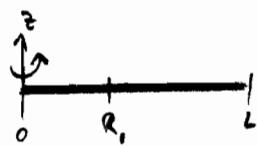
$$\sigma(x) := \frac{\text{Masse}}{\text{Länge}} = \frac{dm \text{ bei } x}{dx}$$

$$M = \sum_a m_a \rightarrow M = \int_0^L dx \sigma(x) \quad \text{Ges.-Masse}$$

$$R_1 = \frac{1}{M} \sum_a m_a x_a \rightarrow R_1 = \frac{1}{M} \int_0^L dx \sigma(x) x \quad \text{Schwerpunkt}$$

Ermittlung (§4): Drehimpuls $\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} = \vec{r} \times m(\vec{\omega} \times \vec{r}) \equiv I \vec{\omega}$ Trägheitsmoment

starrer Körper, $I = \begin{pmatrix} I_{11} & \dots & \dots \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \dots & \dots & I_{33} \end{pmatrix}$, z.B. $I_{33} = \sum_a (x_a^2 + y_a^2)$



$$\tilde{I} = \begin{pmatrix} \cdot & \cdot & 0 \\ \cdot & \cdot & 0 \\ 0 & 0 & I_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \omega \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ I_{33}\omega \end{pmatrix}$$

$$I_{33} = \sum_a m_a (x_a^2 + y_a^2) \rightarrow \tilde{I}_{33} = \int_0^L dx \sigma(x) x^2 \quad \text{Achse durch Ursprung}$$

$$\begin{aligned} &= \int_0^L dx \sigma(x) [(x - R_1)^2 + 2R_1(x - R_1) + R_1^2] \\ &= I_{33}^S + 0 + 2R_1^2 \quad \text{"Satz v. Steiner"} \\ &\quad \curvearrowleft \text{Achse durch Schwerpt.} \end{aligned}$$

Superposition Grav. Pot. eines Stabes mit $\sigma(x)$

Punktmassen m_a bei \vec{r}_a ziehen in bei \vec{r} an:

$$V(\vec{r}) = \sum_a \left(-\frac{\mu_m m_a}{\sqrt{(x-x_a)^2 + (y-y_a)^2 + (z-z_a)^2}} \right)$$

Dünner Stab auf x-Achse: $y_a = 0, z_a = 0$

$$\rightarrow V(\vec{r}) = -\mu_m \int_0^L dx' \frac{\sigma(x')}{\sqrt{(x-x')^2 + y^2 + z^2}}$$

→ Integral sammelt hier die infinitesimalen Ferneinflüsse

räuml. verteilter Masse auf. ($\int dx' \propto 1, \text{ da } \sigma(x') = 0 \text{ außerhalb } (0, L)$)

1D Newton, $\mathbf{U}(t)$

$$\boxed{\dot{v} = \frac{1}{m} \mathbf{U}(t), v(t_0) = v_0}$$

(A) Integral sinnvoll, wenn

- keine Stromfkt. von $\mathbf{U}(t)$ zu finden ist
- $\mathbf{U}(t)$ grafisch gegeben ist
- man noch allgemeinbleiben will.

$$\int_{t_0}^t dt' d_{t'} v(t') = \frac{1}{m} \int_{t_0}^t dt' \mathbf{U}(t')$$

$$v(t) - v(t_0) =$$

(B) Integral nicht sinnvoll, wenn $\mathbf{U}(t)$ aufleitbar ist:

$$\boxed{\dot{v} = \alpha \omega \cos(\omega t), v(t_0) = v_0}$$

$$= \alpha \frac{d}{dt} \sin(\omega t)$$

$$\Rightarrow v = \alpha \sin(\omega t) + C$$

$$v_0 = \alpha \sin(\omega t_0) + C \Rightarrow C;$$

1D Newton, $U(x)$ (entl. unlösbar)

$$m\ddot{x} = U(x) = -\partial_x V(x) \quad \parallel \cdot \dot{x}$$

$$\partial_t \left(\frac{m}{2} \dot{x}^2 \right) = -\partial_t V(x(t))$$

$$\frac{m}{2} \dot{x}^2 = E - V(x)$$

$$\dot{x} = \pm \sqrt{\frac{2}{m}(E - V(x))}$$

((immerhin eine Ableitung weniger!))

$$\Rightarrow \frac{\dot{x}}{\sqrt{E - V(x)}} = \pm \sqrt{\frac{2}{m}} \quad (*)$$

$$(3): \partial_t [?] = G \pm \sqrt{\frac{2}{m}} t, \quad G = \dots, \text{ nach } x \text{ auflösen}$$

(([?] ist Stammfkt. v. $\frac{1}{\sqrt{E - V(x)}}$ bzgl. x))

(4): ((finde [?] nutzt, oder will $V(x)$ nicht spezifizieren:))

Strategie: (*) $\cdot dt$ ($\dot{x} dt = dx$) und \int darüber [§7: "Trennung der Variablen"]

$$\int_{x(t_0)}^{x(t)} \frac{dx'}{\sqrt{E - V(x')}} = \pm \sqrt{\frac{2}{m}} \int_{t_0}^t dt' = \pm \sqrt{\frac{2}{m}} (t - t_0)$$

$$t = t_0 \pm \int_{x(t_0)}^{x(t)} dx \frac{\sqrt{m/2}}{\sqrt{E - V(x)}}$$

Periode T ?



$$T = 2 \int_a^b dx \frac{\sqrt{m/2}}{\sqrt{E - V(x)}}$$

Arbeit (1D) := Kraft \cdot Weg

$$= \sum (d\text{weg}) \cdot \text{Kraft}$$

= pos., wenn Weg in Richtung Kraft

= dem System zugeführte Energie (Arbeit am System)

$$A = \int_a^b dx U(x) = - \int_a^b dx \partial_x V(x)$$

$$= V(a) - V(b)$$