

5 Differentialgleichungen

[Vorgehen: zuerst spezielle Beisp. o. Allg. Betrachtungen später.]

5.1 Direkte Integration

Beisp. 1: Finde $y(x)$ mit der Eigenschaft

$$\underline{y'(x) = \sin(x) - x^3}$$

Sog. Differentialgleichung (DGl.) erster Ordnung.

↑

nur erste Ableitung kommt vor

⇔ finde Stammfkt. von $f(x) = \sin(x) - x^3$, jetzt aber

$y(x)$ statt $F(x)$ genannt:

$$\Rightarrow \underline{y(x) = -\cos(x) - \frac{x^4}{4} + C}, \quad C \in \mathbb{R} \text{ beliebig (Integrationskonstante)}$$

Check: $y'(x) = \sin(x) - \frac{1}{4} \cdot 4x^3 \quad \checkmark$

Bem:

- c beliebig \Leftrightarrow viele Lösungen (nicht eindeutig)
 \Leftrightarrow sog. allgemeine Lösung (der DGL).
- Wird eindeutig, sobald man für ein x_0 den Wert von $y(x_0) =: y_0$ (sog. Aufangsbedingung) vorgibt
 (sog. Aufangswertproblem).

Z.B. $\underline{x_0 = 0}, \quad \underline{y_0 = 5}$

$$\Rightarrow y(0) = \underbrace{-\cos(0)}_{-1} - \underbrace{\frac{0^4}{4}}_{=0} + c \stackrel{!}{=} 5 \Rightarrow c = 4$$

$$\Rightarrow \underline{y(x) = -\cos(x) - \frac{x^4}{4} + 4}$$

Alternativ: beide Seiten der DGL. integrieren [vorher x durch t ersetzen!]:

$$\underbrace{\int_{x_0}^x dt \frac{d}{dt} y(t)}_{\substack{\text{mit } x! \\ y(t) \Big|_{t=x_0}^{t=x} = y(x) - y(x_0) \\ \underbrace{\hspace{1.5cm}}_{y_0}}} = \underbrace{\int_{x_0}^x dt (\sin(t) - t^3)}_{\substack{-\cos(t) - \frac{t^4}{4} \Big|_{t=x_0}^{t=x} \\ = -\cos(x) - \frac{x^4}{4} + \cos(x_0) + \frac{x_0^4}{4}}}$$

$$\Rightarrow y(x) = -\cos(x) - \frac{x^4}{4} + \underbrace{y_0 + \cos(x_0) + \frac{x_0^4}{4}}$$

= C von vorher, aber jetzt kann man jedes vorgegebene x_0 und y_0 sofort auswerten!

Beisp. 2:

$$m \ddot{x}(t) = -g \quad \left(\text{"freier Fall in 1 Dim"} \right)$$

DGL. 2. Ordnung

$$\Leftrightarrow \ddot{x}(t) = a, \quad a := -\frac{g}{m}$$

Stammfkt: $\dot{x}(t) = at + C_1, \quad C_1 \in \mathbb{R}$

Nochmal: $x(t) = \frac{a}{2}t^2 + C_1t + C_2, \quad C_2 \in \mathbb{R}$

(allg. Lösung)

Jetzt 2 Integrationskonst. C_1 und C_2

\Leftrightarrow 2 Anfangs- oder Randbedingungen machen Lösung eindeutig.

Z.B. kann man $x(t_0) = x_0$ und $\dot{x}(t_0) = v_0$ vorgeben,

oder auch $x(t_0) = x_0$ und $x(t_1) = x_1$.

Allg. Fall:

$$\underbrace{y^{(n)}(x) = a(x)}_{n\text{-te Ableitung}}$$

- man muss n -mal integrieren.
- man erhält n Integrationskonst. C_1, \dots, C_n (allg. Lösung)
- mittels n Anfangs- bzw. Randbedingungen wird Lösung eindeutig.

Fazit: man muss Stammfkt'en finden bzw. Integrale auswerten.

Wir wissen: Im Prinzip geht das (fast) immer, in der Praxis

kann es schwierig werden! ↑
falls $a(x)$ integrierbar

5.2 Homogene lineare DGL'en 1. Ordnung

Beisp: $y'(x) = x \cdot y(x)$

„linear“ \Leftrightarrow nur erste Potenzen von y (kein y^2 , $\sin y$, ...)

„homogen“ : später erklärt!

$\Leftrightarrow \frac{y'(x)}{y(x)} = x \quad \Leftrightarrow$ (auf beiden Seiten Stammfkt'en bestimme)

$$\ln(y(x)) + C_1 = \frac{1}{2} x^2 + C_2 \quad , \quad C_{1,2} \in \mathbb{R}$$

(denn: $\frac{d}{dx} \ln(y(x)) = \frac{1}{y(x)} \cdot y'(x) \quad \checkmark$)

$\Leftrightarrow \underline{\underline{y(x) = e^{\frac{1}{2}x^2 + C_2 - C_1}}} = e^{\frac{1}{2}x^2} \underbrace{e^{C_2 - C_1}}_{=: C} = \underline{\underline{C e^{\frac{1}{2}x^2}}} \quad (\text{allg. Lösung})$

check: $y'(x) = C e^{\frac{1}{2}x^2} \cdot \frac{1}{2} \cdot 2x = y(x) \cdot x \quad \checkmark$



Wichtiges Prinzip: wir haben nicht darauf geachtet, ob

$$y(x) \neq 0 \text{ (Division) und } y(x) > 0 \text{ (Logarithmus).}$$

Grund: Hauptsache der Check am Ende funktioniert!

Analogy: es sind bel. $c \in \mathbb{R}$ erlaubt, obwohl ursprünglich

$$c := e^{c_2 - c_1} > 0$$



Mit Anfangsbed: z.B. $y(0) \stackrel{!}{=} 2 \Rightarrow c \underbrace{e^{\frac{1}{2} \cdot 0^2}}_{=1} \stackrel{!}{=} 2 \Rightarrow c = 2$

$$\Rightarrow \underline{\underline{y(x) = 2 e^{\frac{1}{2} x^2}}}$$

Alternativ : integrieren [wie vorher, zuerst $x \rightarrow t$]:

$$\int_{x_0}^x dt \frac{\frac{d}{dt} y(t)}{y(t)} = \int_{x_0}^x dt t$$

$$\underbrace{\frac{d}{dt} \ln(y(t))}_{\text{}} \quad \underbrace{\frac{1}{2} t^2 \Big|_{t=x_0}^{t=x}}_{\text{}} = \frac{1}{2} x^2 - \frac{1}{2} x_0^2$$

$$\ln(y(t)) \Big|_{t=x_0}^{t=x} = \ln y(x) - \ln y(x_0) = \ln\left(\frac{y(x)}{y(x_0)}\right)$$

$$\Leftrightarrow \frac{y(x)}{y(x_0)} = e^{\frac{1}{2} x^2 - \frac{1}{2} x_0^2}$$

$$\Leftrightarrow y(x) = y(x_0) e^{-\frac{1}{2} x_0^2} e^{\frac{1}{2} x^2}$$

= c von vorher

Ally. Fall:

$$\underline{\underline{y'(x) = a(x) \cdot y(x)}}$$

($a(x)$ "gegeben", $y(x)$ "gesucht")

$$\Leftrightarrow \frac{y'(x)}{y(x)} = a(x)$$

$$\frac{d}{dx} \ln(y(x))$$

$$\Leftrightarrow \ln(y(x)) + C_1 = \underbrace{A(x) + C_2}$$

bel. Stammfkt. von $a(x)$

wie vorher

$$\Leftrightarrow \underline{\underline{y(x) = c e^{A(x)}}}, \quad c \in \mathbb{R} \quad (\text{allg. Lösung})$$

$$\Leftrightarrow \underline{\underline{y(x) = y(x_0) e^{\int_{x_0}^x dt a(t)}}}$$

↑
integrieren wie vorher,

Details selbst, oder Kap. 5.3, oder Übungen

5.3 Inhomogene lineare DGL'en 1. Ordnung

Hier gleich allg. Fall betrachten:

$$\underline{\underline{y'(x) = a(x) \cdot y(x) + b(x)}}$$

↑

soj. Inhomogenität

$b(x) = 0 \quad \Leftrightarrow$ hom. Fall : (Kap. 5.2)

$a(x) = 0 \quad \Leftrightarrow$ direkte Integration : (Kap. 5.1)

Beh.: Allg. Lösung ist von der Form

$$\underline{y(x) = y_h(x) + y_p(x)} \quad , \quad \text{wo}$$

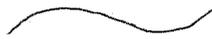
$y_h(x)$ allg. Lösung der homogenen DGL. (d.h. $y'_h(x) = a(x)y_h(x)$) und

$y_p(x)$ partikuläre (=irgend eine) Lösung der inhomogenen DGL.

Bew.:

$$y'(x) = y'_h(x) + y'_p(x) = a(x)y_h(x) + a(x)y_p(x) + b(x)$$

$$= a(x)y(x) + b(x)$$



$$\Rightarrow y_h(x) = c e^{Ax} \quad [\text{kennen wir schon}] \quad (\text{Kap. 5.2}).$$

"Trick" um $y_p(x)$ zu finden:

sog. Variation der Konstanten.

$$\Leftrightarrow \underline{\text{Ansatz}}: y_p(x) = C(x) e^{Ax}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow y_p'(x) &= C'(x) e^{Ax} + C(x) \underbrace{(e^{Ax})'} \\ &= C'(x) e^{Ax} + C(x) \underbrace{e^{Ax} \cdot \underbrace{A'(x)}_{a(x)}}_{y_p(x) \cdot a(x)} \end{aligned}$$

$$\stackrel{!}{=} a(x) y_p(x) + b(x)$$

$$\Leftrightarrow C'(x) e^{Ax} = b(x)$$

$$\Leftrightarrow C'(x) = b(x) e^{-Ax}$$

Eine Lösung ist (wir brauchen nur eine!)

$$C(x) = \int_{x_0}^x dt \, b(t) e^{-A(t)} \quad (x_0 \text{ bel.})$$

$$\Rightarrow y_p(x) = C(x) e^{A(x)} = \int_{x_0}^x dt \, b(t) e^{A(x)-A(t)}$$

$$\text{Insgesamt: } y(x) = y_h(x) + y_p(x) \quad \Rightarrow$$

$$\underline{\underline{y(x) = C e^{A(x)} + \int_{x_0}^x dt \, b(t) e^{A(x)-A(t)}}} \quad (\text{allg. Lsg, } A'(x) = a(x))$$

Bem:

- $C \in \mathbb{R}$ bel., aber auch x_0 bel. \Rightarrow man könnte eine davon „festsetzen“, z.B. $C=0$ oder $x_0=0$. Wäre aber später „unpraktisch“.

- $\underline{\underline{A(x) - A(t) = \int_t^x ds \, a(s)}} \quad (\text{Hauptnote der Integralbildung!})$