

(C)  $\square \phi = 4\pi g$  via F.T.

Vorsichtsmaßnahme:  $\square \rightarrow \bar{\square} \equiv \frac{1}{c^2} \partial_t^2 + 2\gamma \frac{1}{c} \partial_t - \Delta$

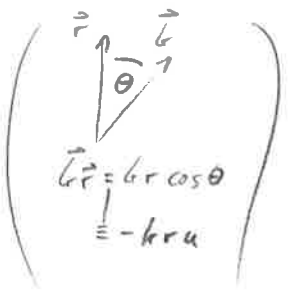
mit  $\gamma = 0^+$  (infinit. Reibung, "Watte in Univ.")

inh Wellenglg:  $[-\frac{\omega^2}{c^2} - i\omega \frac{2\gamma}{c} + k^2] \tilde{\phi}(\vec{k}, \omega) = 4\pi \tilde{g}(\vec{k}, \omega)$

Lsg:  $\tilde{\phi}(\vec{k}, \omega) = \frac{4\pi \tilde{g}(\vec{k}, \omega)}{[-\frac{\omega^2}{c^2} - i\omega \frac{2\gamma}{c} + k^2]} = \frac{4\pi \tilde{g}(\vec{k}, \omega)}{[(k - \frac{\omega}{c} - i\gamma)(k + \frac{\omega}{c} + i\gamma) - \gamma^2]}$   
(weil  $\text{infinit}^2$ )

Rücktrf  
 $\Rightarrow \phi(\vec{r}, t) = \int \frac{d^3k}{(2\pi)^3} \int \frac{d\omega}{2\pi} e^{i\vec{k}\vec{r} - i\omega t} \frac{4\pi}{[-\frac{\omega^2}{c^2} - i\omega \frac{2\gamma}{c} + k^2]} \int d^3r' \int dt' e^{-i\vec{k}\vec{r}' + i\omega t'} g(\vec{r}', t')$   
 $= \int d^3r' \int dt' \underbrace{\int \frac{d^3k}{(2\pi)^3} \int \frac{d\omega}{2\pi} e^{i\vec{k}(\vec{r}-\vec{r}') - i\omega(t-t')} \frac{1}{[-\frac{\omega^2}{c^2} - i\omega \frac{2\gamma}{c} + k^2]}}_{\equiv G(\vec{r}-\vec{r}', t-t')}$

berechne



$G(\vec{r}, t) = \frac{1}{(2\pi)^4} \int d^3k e^{i\vec{k}\vec{r}} \int d\omega e^{-i\omega t} \frac{1}{(k - \frac{\omega}{c} - i\gamma)(k + \frac{\omega}{c} + i\gamma)}$   
 $= \frac{1}{2\pi} \int_0^\infty dk k^2 \int_{-\infty}^{\infty} d\omega e^{-i\omega t} \frac{1}{2k} \left( \frac{1}{(-)} + \frac{1}{(+)} \right)$  (Partiellbruchzerlegung)  
 $= \frac{1}{2\pi} \int_0^\infty dk k^2 \frac{2 \sin(kr)}{kr}$   
 $= \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{\infty} dk k$  (erlaubt, da Integrand gerade in  $k$ ). jetzt hier  $k \rightarrow -k$

$= \frac{1}{r} \frac{1}{(2\pi)^3} \int d\omega e^{-i\omega t} \int dk \sin(kr) \frac{1}{k - \frac{\omega}{c} - i\gamma}$   
 $\xrightarrow{k \rightarrow k + \frac{\omega}{c}}$  (oder gleich per Partialbruch)  
 $= \int dk \sin(kr + \frac{\omega}{c}r) \frac{1}{k - i\gamma}$   
 $= \int dk \left[ \sin(kr) \cos(\frac{\omega}{c}r) + \cos(kr) \sin(\frac{\omega}{c}r) \right] \left( \frac{k}{k^2 + \gamma^2} + \frac{i\gamma}{k^2 + \gamma^2} \right)$   
 $= \cos(\frac{\omega}{c}r) \int dk \frac{k \sin(kr)}{k^2 + \gamma^2} + i \sin(\frac{\omega}{c}r) \int dk \cos(kr) \frac{\gamma}{k^2 + \gamma^2}$   
 $= \left\{ \cos(\frac{\omega}{c}r) + i \sin(\frac{\omega}{c}r) \right\} \pi e^{-\gamma r} \xrightarrow{\gamma \rightarrow 0} \pi e^{i\omega \frac{r}{c}} \quad \text{z.B. } \rightarrow \pi \delta(k)$   
 $= \frac{\pi}{r (2\pi)^3} \int d\omega e^{-i\omega(t - \frac{r}{c})} = \frac{\delta(t - \frac{r}{c})}{4\pi r}$ , weiter wie (B)  
 $= 2\pi \delta(t - \frac{r}{c})$

Bem. zu (B), (C)

Wir hätten zu  $\square\phi = 4\pi g$  auch so denken können:

$4\pi g =$  Ursache,  $\phi =$  Antwort

doppelte Ursache  $\Rightarrow$  doppelte Antwort: Zusammenhang ist linear  
 der allg. lineare Zshg (vgl.  $\vec{a} = \text{Matrix} \cdot \vec{u}$ ,  $a_j = \text{Matrix}_{jk} \cdot \underbrace{u_k}_{\Sigma}$ )

hat die Form  $\phi(\vec{r}, t) = \int d^3\vec{r}' \int dt' G(\vec{r}, t; \vec{r}', t') 4\pi g(\vec{r}', t')$

der Zshg ist transl.-invariant:  $G(\vec{r}-\vec{r}', t-t')$

und nun: (B) G-Eigenschaften?

$$\square\phi = \int' \underbrace{\square G}_{\delta(\vec{r}-\vec{r}')\delta(t-t')} 4\pi g(\vec{r}', t') = 4\pi g(\vec{r}, t)$$

(Green's aufsuchen!)

(C) F.T. des allg. lin. Zshg's:

$$\begin{aligned} \tilde{\phi} &= \tilde{G} \cdot 4\pi \tilde{g}, \quad \text{vgl. mit Wellenglg. } \tilde{\phi} = \frac{4\pi \tilde{g}}{[\dots]} \\ \Rightarrow \tilde{G} &= \frac{1}{[\dots]}, \quad G = \int \frac{d^4k}{(2\pi)^4} \int \frac{d^4x}{2\pi} e^{i\vec{k}\vec{r}-i\omega t} \frac{1}{[\dots]}, \text{ s.o.} \end{aligned}$$

Faltungsintegrale faktorisieren im Fourier-Raum!

$$\text{Faltungsintegral: } \int dy K(x-y) f(y) = g(x)$$

$$\Leftrightarrow \int dy \int \frac{dq}{2\pi} e^{iq(x-y)} \underbrace{K(y)}_{\rightarrow 2\pi\delta(y-q)} \int \frac{dk}{2\pi} e^{iky} \underbrace{f(k)}_{\text{mm}} = \int \frac{dk}{2\pi} e^{ikx} \tilde{g}(k)$$

$$\Rightarrow \tilde{K}(k) \cdot \tilde{f}(k) = \tilde{g}(k) \quad \text{qed}$$