

$\gamma = \omega_0$: nur 1 Lsg? falsch!

studiere $\omega_0 \rightarrow \gamma$: $\Gamma = \varepsilon$, dann $\varepsilon \rightarrow 0$

$$\begin{aligned} x_{\text{allg}}^{\gamma=\omega_0}(t) &= e^{-\gamma t} (C_1 e^{-\varepsilon t} + C_2 e^{\varepsilon t}), \quad e^\varepsilon \approx 1 + \varepsilon + \mathcal{O}(\varepsilon^2) \\ &= e^{-\gamma t} (C_1 + C_2 + (C_2 - C_1)\varepsilon t + \mathcal{O}(\varepsilon^2)) \\ &= e^{-\gamma t} (A + B t) \end{aligned}$$

④ neue Fkt. (viele Möglichkeiten!)

Bsp allg. lin. inhom. Dgl. 1. O. $y' + P(x)y = Q(x)$

$$y_{\text{hom}}: \frac{y'}{y} = \ln(y)' = -P(x)$$

$$\ln(y) = -\int_{x_0}^x dx' P(x')$$

$$\text{Setze } y = y_{\text{hom}} \cdot u(x) = e^{-\int_{x_0}^x dx' P(x')} u(x)$$

$$\Rightarrow -\cancel{P}e^{-u} + e^{-u'} + \cancel{P}e^{-u} = Q$$

$$u' = Q e^+, \quad u = \int_{x_1}^x dx' Q(x') e^{+\int_{x_0}^{x'} P(x'')} + C$$

$$y_{\text{allg}}(x) = e^{-\int_{x_0}^x dx' P(x')} \left(C + \int_{x_1}^x dx' Q(x') e^{\int_{x_0}^{x'} P(x'')} \right)$$

"P-Q-Formel".

3 Konstanten? \downarrow Nein, nur 1: bei (x_0, x_1) -Änderung ändert sich C.

⑤ Variation der Konstanten

Bsp allg. lin. inhom. Dgl. 2. O. $y'' + a(x)y' + b(x)y = f(x)$

wenn man eine Lsg $y_1(x)$ der hom. Dgl. kennt,
dann reduziert $y = y_1 \cdot u$ die Ordnung um 1.

$$\mathcal{L}^n f \cdot g = (\partial_x^{\text{verme}} + \partial_x^{\text{hin}})^n f \cdot g \quad \perp$$

$$\underbrace{y_1'' u + 2y_1' u' + y_1 u''}_{\text{mm}} + \underbrace{a y_1' u + a y_1 u'}_{\text{mm}} + \underbrace{b y_1 u}_{\text{mm}} = f$$

mm = 0 nach Voraussetzung

haben also $y_1 u'' + (2y_1' + ay_1) u' = f$

setze $u' =: v$, $v' + (2\frac{y_1'}{y_1} + a)v = \frac{f}{y_1}$

ist l.o. \Rightarrow nun P-Q-Formel!

⑥ Trennung der Variablen

((erstmal nicht-linear Fall))

$$\boxed{y'(x) = f(x) g(y)}$$
, alle y nach links

$$\frac{1}{g(y)} y'(x) = f(x)$$

$$\stackrel{\int}{=} \frac{1}{g(y)} = \partial_y H(y)$$

$$\stackrel{\int}{=} f(x) = \partial_x F(x)$$

Stammfktn suchen

$$\partial_x H(y(x)) = \partial_x F(x)$$

$$\Rightarrow H(y) = F(x) + C$$

((zur Not: $y' = \frac{dy}{dx}$, $\frac{dy}{g} = dx \cdot f$, $\int_{y_0}^y \frac{1}{g(y')} = \int_{x_0}^x f(x')$))

⑦ Reduktion(en) der Ordnung

① $\boxed{y'' = f(y, y')}$ Besonderheit: kern x

setze $y' = p(y)$: $y'' = p'' y'^x = p'' p$

$\Rightarrow p'' = \frac{1}{p} f(y, p)$ ist Dgl l.o. für $p(y)$

Bsp: $m\ddot{x} = -\partial_x V(x)$, kern t , setze $\dot{x} = v(x)$, Strich = ∂_x ,

$m v v' = (\frac{m}{2} v^2)' = -V'(x)$, $\frac{m}{2} v^2(x) = E - V(x)$.

② $\boxed{y'' = f(y', x)}$ Besonderheit: kern y

setze $y' = u$, $u' = f(u, x)$ ist Dgl l.o.

③ Landaui-Trick: wenn $L = L_1 L_2$, d.h. $\boxed{L_1 L_2 y = f}$,

setze $u = L_2 y$, löse $L_1 u = f$ für u , dann $L_2 y = u$.

Bsp: $\ddot{x} + \omega^2 x = b(t)$

$\underbrace{(\partial_t + i\omega)}_{L_1} \underbrace{(\partial_t - i\omega)}_{L_2} x = b(t)$, löse $(\partial_t + i\omega)u = b(t)$ usw.

⑧ Dgl. \geq 2. O. $\xrightarrow{(\leftarrow)}$ Dgl-System 1. O.

((geht immer; Computer froh über System))

Bsp $y'' = f(y', y, x)$

setze $y' = z \Rightarrow \begin{cases} z' = f(z, y, x) \\ y' = z \end{cases}$

⑨ singuläre Lsg (nur bei nichtlinearen Dgl)

Bsp $y'^2 = 4y$, $y' = \pm 2\sqrt{y}$, TdV: $\frac{1}{2\sqrt{y}} y' = \pm 1 = \pm 2\sqrt{y}$

$\Rightarrow \sqrt{y}' = \pm 1$, $\sqrt{y} = \pm x + C$, $y = (\pm x + C)^2$, $y_{\text{allg}} = (x - C)^2$



Die Einhüllende $y=0$ löst die Dgl auch! "Singuläre Lsg"

$\{ \text{alle Lsg} \} = \{ \text{in der allg. Lsg einschließen} \} + \{ \text{eventuelle singuläre Lsg} \}$

⑩ Greensche Funktion (!) (s. auch Sonderblatt)

Problem: $Ly(x) = f(x)$, gesucht: $y(x)$ für $x \in \{\text{Bereich}\}$.
ersetze "Ursache" $f(x)$ durch "Punkt-Ursache" $\delta(x-a)$

Hilfsproblem: $L G(x, a) = \delta(x-a)$

Wenn Lsg $G(x, a)$ (die Greensche Fkt von L) bekannt,

dann $\forall \int_{\mathcal{B}} da f(a) \overset{\text{wirkt}}{L} G(x, a) = \int_{\mathcal{B}} da f(a) \delta(x-a)$

$L \int_{\mathcal{B}} da f(a) G(x, a) = f(x)$
 $\underbrace{\qquad\qquad\qquad}_{= y(x)}$

\Rightarrow em G gibt em y , d.h. y_{sp} in $y = y_{\text{hom}} + y_{\text{sp}}$

((haben Antwort y aus Punkt-Ursache - Antworten G zusammengesetzt.))

Bsp $\ddot{v} = -g$ (freier Fall), $v(t) = ?$

$v_{\text{hom}} = C$, Bereich: $0 < t < T$, $L_t = \partial_t$

Hilfsproblem: $\partial_t G(t, a) = \delta(t-a)$

aufleiten: $G(t, a) = \Theta(t-a) + A$

$$\begin{aligned} \Rightarrow v(t) &= \int_0^T da (\Theta(t-a) + A) (-g) \\ &= -g \int_0^t da - \frac{gAT}{c} = -gt + C \end{aligned}$$

Bem.: $G(t, a)$ hängt nur von $t-a$ ab

allg.: wenn L "translationsinvariant",

$$\text{d.h. } [L f(x)]_{x \rightarrow x-a} = L f(x-a)$$

(also z.B. $L = \partial_x, \partial_x^2, \partial_x + C$; nicht $x \partial_x$),

dann genügt es, $L G(x) = f(x)$ zu lösen,

und dann $G(x, a) = G(x-a)$ zu setzen.

Bsp $\ddot{v} + \gamma v = k(t)$

((hat via "P.-Q.-Formel" (4) ($P = \gamma$, $\int dt P = \gamma t$)

die allg. Lsg. $v = e^{-\gamma t} (C + \int_0^t dt' k(t') e^{\gamma t'})$))

jetzt via Green. $L = (\partial_t + \gamma)$ ist transl.-inv.

\leadsto muß $(\partial_t + \gamma) G(t) = \delta(t)$ lösen.

z.B. Ans (" γ muß weg") $G(t) = u(t) e^{-\gamma t}$

$$\Rightarrow u' e^{-\gamma t} - \gamma u e^{-\gamma t} + \gamma u e^{-\gamma t} = \delta(t)$$

$$u' = \delta(t) e^{\gamma t} = \delta(t) \cdot 1, \quad u = \text{const}_t + \Theta(t)$$

$$\text{also } G(t) = (\text{const}_t + \Theta(t)) e^{-\gamma t}$$

$$\begin{aligned} \text{und } v(t) &= \int_0^T da k(a) (\text{const} + \Theta(t-a)) e^{-\gamma(t-a)} \\ &= e^{-\gamma t} \left(C + \int_0^t da k(a) e^{\gamma a} \right) \quad \checkmark \end{aligned}$$

- Bem.
- L mußte nur linearer Op. sein: es gibt viele L 's.
 - Punkt-Ursache in höherer Dim.: $\delta(\vec{r})$ bzw. $\delta(\vec{r}) \delta(t)$.