

Vektoren  $\vec{a}$ . ( $= \vec{a}$ )

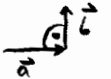
bisher:  $|\vec{a}|$ ,  $c\vec{a}$ ,  $\vec{a} + \vec{b}$

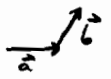
heute: weitere Verknüpfungen von 2 Vektoren

$\hookrightarrow \vec{a} + \vec{b}$ ,  $\vec{a} \cdot \vec{b}$ ,  $\vec{a} \times \vec{b}$ ,  $\vec{a} \circ \vec{b}$ ,  $q\vec{b}$

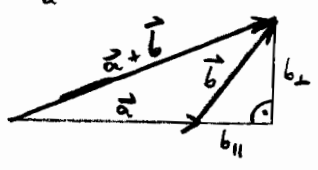
Skalarprodukt  $\vec{a} \cdot \vec{b}$

Motivation

(M1)   $\Rightarrow |\vec{a} + \vec{b}|^2 - a^2 - b^2 = 0$  (Pythagoras)

  $\Rightarrow |\vec{a} + \vec{b}|^2 - a^2 - b^2 = 2 \cdot \text{rest} =: 2 \cdot (\vec{a} \cdot \vec{b})$

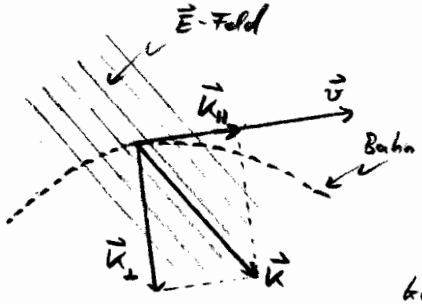
definiert die rechte Seite der Gleichung



haben  $\vec{b}$  zusammengesetzt

$\vec{b} = \vec{b}_\perp + \vec{b}_\parallel$  parallel zu  $\vec{a}$   
"Projektion von  $\vec{b}$  auf  $\vec{a}$ "

also:  $\vec{a} \cdot \vec{b} = \frac{1}{2} [ \underbrace{(\underbrace{a + b_\parallel})^2 + b_\perp^2}_{\text{Pythagoras}} - a^2 - b_\perp^2 - b_\parallel^2 ] = ab_\parallel$

(M2) 

geladenes Teilchen (Ladung  $q$ )  
im elektrischem Feld  $\vec{E}$ .

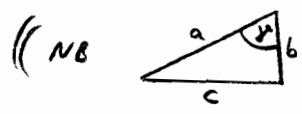
$\vec{K} = q\vec{E}$   
 $= \vec{K}_\perp + \vec{K}_\parallel$  parallel zu  $\vec{v}$ ; beschleunigt  
krümmt Bahn

also macht auch hier eine Definition  $K_\parallel =: \frac{\vec{v}}{v} \cdot \vec{K}$  Sinn.

Definition

$\vec{a} \cdot \vec{b} := ab_\parallel = a_\parallel b = ab \cos(\varphi)$

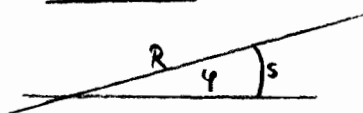
$\rightarrow$  Gleichberechtigung:  $\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a} \rightarrow$  Definiert  $\cos(\varphi)$



"Kosinussatz"  $c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cos(\varphi)$

folgt aus Vektorrechnung:  $= (\vec{a} - \vec{b})^2 = a^2 + b^2 - 2\vec{a} \cdot \vec{b}$  ))


Winkel?



Maß der "Öffnung" zweier Geraden  
offensichtlich ist  $R$  proportional zu  $S$ .

Definition  $\text{Winkel } \varphi := \frac{S}{R}$  ((dimensionslos:  $\frac{\text{Länge}}{\text{Länge}}$ ))

rechter Winkel?  $90^\circ$ ?  $\frac{\pi}{2}$ !

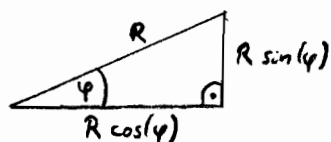
nachmessen:  ,  $\frac{S}{R} = 3.14159... =: \pi$

Raumwinkel?

Maß für "Öffnung" eines Kegels, mit Stück Kegelfläche  $S$   
als Abschluß.  $2 \cdot R \rightarrow 4 \cdot S$ , also:

Def  $\text{Raumwinkel } \Omega := \frac{S}{R^2}$  ((dimensionslos))

Sinus? Kosinus?



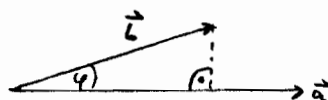
$$\cos(\varphi) := \frac{\text{Kantenlänge am Winkel } \varphi}{R}$$

$$\sin(\varphi) := \frac{\text{Kantenlänge gegenüber } \varphi}{R}$$

$$\Rightarrow \text{Pythagoras: } \cos^2(\varphi) + \sin^2(\varphi) = 1$$

verstehen jetzt auch das letzte Gleichheitszeichen

der Skalarprodukt-Def:



$$b_{\parallel} = b \cos(\varphi)$$

Formelsammlung zum Skalarprodukt

$$\vec{a}^2 := \vec{a} \cdot \vec{a} = a^2, \quad |\vec{a}| = a = \sqrt{\vec{a}^2}, \quad \vec{a} \perp \vec{b} \Leftrightarrow \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$$

$$\vec{a} \parallel \vec{b} \Leftrightarrow \vec{a} \cdot \vec{b} = ab$$

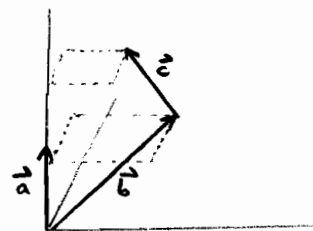
$$|\vec{a} + \vec{b}| \leq a + b$$

$$|\vec{a} \cdot \vec{b}| \leq ab \quad (\text{Schwarz'sche Ungleichung})$$

$$(\lambda \vec{a}) \cdot \vec{b} = \lambda (\vec{a} \cdot \vec{b}) = \vec{a} \cdot (\lambda \vec{b})$$

$$(*) \quad \vec{a} \cdot (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{a} \cdot \vec{c}$$

$$r_{12} = r_{21} = |\vec{r}_1 - \vec{r}_2| = \sqrt{(\vec{r}_1 - \vec{r}_2)^2} \\ = \sqrt{r_1^2 + r_2^2 - 2\vec{r}_1 \cdot \vec{r}_2}$$



alles anschaulich klar; z.B. Skizze  $\rightarrow$

liefert  $(\vec{b} + \vec{c})_{\parallel} = b_{\parallel} + c_{\parallel}$ . Multipliziere mit  $a$   $\Rightarrow$  (\*)

"genau dann, wenn"

Vereinbarung:  $\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{a} \vec{b}$

brauche manchmal Klammern:  $\vec{a}(\vec{b}\vec{c}) \neq (\vec{a}\vec{b})\vec{c}$  !

nie durch einen Vektor teilen. " ~~$\frac{\vec{a}}{\vec{a}}$~~ " nicht def.

in Gleichungen aufpassen: Zahl = Zahl,  $\vec{\text{Vektor}} = \vec{\text{Vektor}}$

### $\vec{a} \cdot \vec{b}$ in Komponenten

brauchen Einheitsvektoren in Richtung der Koordinatenachsen:

$$\vec{e}_1 = (1, 0, 0) ; \quad \vec{e}_2 = (0, 1, 0) ; \quad \vec{e}_3 = (0, 0, 1)$$

$$\text{dann ist } \vec{a} = (a_1, a_2, a_3) = a_1 \vec{e}_1 + a_2 \vec{e}_2 + a_3 \vec{e}_3$$

$$\text{und } \vec{a} \cdot \vec{b} = (a_1 \vec{e}_1 + a_2 \vec{e}_2 + a_3 \vec{e}_3) \cdot (b_1 \vec{e}_1 + b_2 \vec{e}_2 + b_3 \vec{e}_3)$$

$$= a_1 b_1 \vec{e}_1 \cdot \vec{e}_1 + a_2 b_1 \vec{e}_2 \cdot \vec{e}_1 + a_3 b_1 \vec{e}_3 \cdot \vec{e}_1 \\ + a_1 b_2 \vec{e}_1 \cdot \vec{e}_2 + a_2 b_2 \vec{e}_2 \cdot \vec{e}_2 + a_3 b_2 \vec{e}_3 \cdot \vec{e}_2 \\ + a_1 b_3 \vec{e}_1 \cdot \vec{e}_3 + a_2 b_3 \vec{e}_2 \cdot \vec{e}_3 + a_3 b_3 \vec{e}_3 \cdot \vec{e}_3$$

$$\boxed{\vec{a} \cdot \vec{b} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3}$$

### Einstein'sche Summenkonvention

(der Gipfel der Faulheit...  
... aber sehr effizient!)

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = \sum_{j=1}^3 a_j b_j = \stackrel{\vee}{=} a_j b_j$$

falls zwei gleiche Indizes vorkommen  $\rightarrow$  summieren

$$\text{obige Herleitung nun kurz: } \vec{a} \cdot \vec{b} = a_j \vec{e}_j \cdot b_k \vec{e}_k = a_j b_k \delta_{jk} = a_j b_j$$

$$\text{mit Kronecker-Symbol } \delta_{jk} := \vec{e}_j \cdot \vec{e}_k = \begin{cases} 1 & \text{für } j=k \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

Anwendungs-Beispiele:

$$a_j a_j = a^2$$

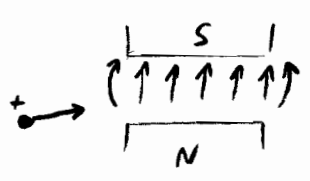
$$c_k a_j a_l b_k \delta_{jl} = a^2 (\vec{c} \cdot \vec{b})$$

$$\delta_{jl} \delta_{lk} = \delta_{jk} \quad , \quad \delta_{jl} \delta_{lm} \delta_{mn} \delta_{nk} = \delta_{jk}$$

$$\delta_{ii} = 3 \quad , \quad \delta_{jl} \delta_{lj} \delta_{mn} \delta_{nm} = 9$$

# Kreuzprodukt $\vec{a} \times \vec{b}$

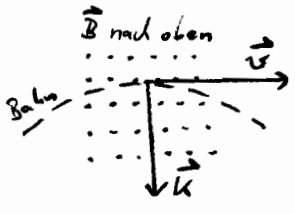
## Motivation



d. geladenes Teilchen (Ladung  $q$ )  
fliegt durch Magnetfeld  $\vec{B}$

Experiment  $\Rightarrow \vec{K} \perp \vec{v}, \vec{K} \perp \vec{B}$   
und  $\vec{K}$  proportional  $q$  und  $v B_{\perp} = v_{\perp} B$

← Komp. senkrecht zu  $\vec{v}$



$\Rightarrow$  erfinde "Kreuzprodukt"  
mit den genannten Eigenschaften

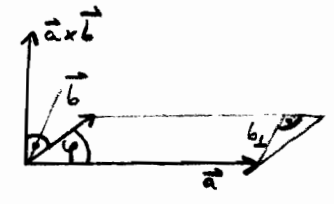
$$\vec{K} =: q (\vec{v} \times \vec{B})$$

(Anwendung? DESY, CERN, ... !)

## Definition

$$\vec{a} \times \vec{b} := \left( \begin{array}{l} \text{Fläche des von} \\ \vec{a}, \vec{b} \text{ aufgespannten} \\ \text{Parallelogramms} \end{array} \right) \cdot \vec{e} = -\vec{b} \times \vec{a} = \vec{e} ab \sin(\varphi)$$

wobei  $\vec{e}$  Einheitsvektor  $\perp \vec{a}$  und  $\perp \vec{b}$   
 $\vec{a}, \vec{b}, \vec{e}$  bilden ein Rechtssystem



## Formelsammlung zum Kreuzprodukt

- $\vec{a} \times \vec{b} = \vec{a} \times \vec{b}_{\perp} = \vec{a}_{\perp} \times \vec{b}$
- $\vec{a} \times \vec{a} = 0, \quad |\vec{a} \times \vec{b}| = ab_{\perp} = a_{\perp} b$
- $(\lambda \vec{a}) \times \vec{b} = \lambda (\vec{a} \times \vec{b}) = \vec{a} \times (\lambda \vec{b})$
- $\vec{a} \parallel \vec{b} \Leftrightarrow \vec{a} \times \vec{b} = 0$
- $\vec{a} \perp \vec{b} \Leftrightarrow |\vec{a} \times \vec{b}| = ab$
- $\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) \neq (\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c}$
- $\vec{a} \cdot (\vec{a} \times \vec{b}) = 0$
- $\vec{a} \times (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \times \vec{b} + \vec{a} \times \vec{c}$

alles anschaulich klar ;

$$\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = \vec{b}(\vec{a} \cdot \vec{c}) - \vec{c}(\vec{a} \cdot \vec{b})$$

(Beweis s. Ü 6 d)

(kommt sehr häufig vor)

Zerlegung  $\vec{a} = \vec{a}_\perp + \vec{a}_\parallel$  oft nützlich

muß angeben, in Bezug auf welchen Vektor  $\parallel$  und  $\perp$  gilt:

z.B. in Bezug auf Einheitsvektor  $\vec{e}$

$$\Rightarrow \vec{a}_\parallel = (\vec{a} \cdot \vec{e}) \vec{e}$$

$$\vec{a}_\perp = \vec{a} - \vec{a}_\parallel = \vec{a}(\vec{e} \cdot \vec{e}) - \vec{e}(\vec{a} \cdot \vec{e}) \stackrel{BAC-CAB}{=} \vec{e} \times (\vec{a} \times \vec{e})$$

$\vec{a} \times \vec{b}$  in Komponenten

$$\vec{a} = (a_1, a_2, a_3) = a_1 \vec{e}_1 + a_2 \vec{e}_2 + a_3 \vec{e}_3, \quad \vec{b} = b_1 \vec{e}_1 + b_2 \vec{e}_2 + b_3 \vec{e}_3$$

$$\vec{e}_1 \times \vec{e}_2 = \vec{e}_3, \quad \vec{e}_2 \times \vec{e}_3 = \vec{e}_1, \quad \vec{e}_3 \times \vec{e}_1 = \vec{e}_2; \quad \vec{e}_i \times \vec{e}_i = 0 \text{ etc.}$$

$$\Rightarrow (\vec{a} \times \vec{b})_1 = a_2 b_3 - a_3 b_2$$

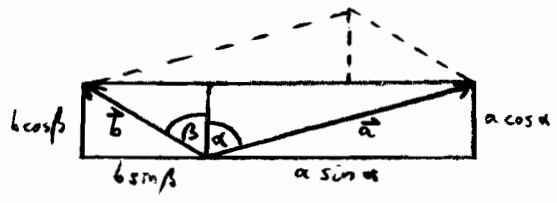
$$\Rightarrow \boxed{\vec{a} \times \vec{b} = (a_2 b_3 - a_3 b_2, a_3 b_1 - a_1 b_3, a_1 b_2 - a_2 b_1)}$$

Indizes: j-te Komponente ergibt sich durch  $\cdot \vec{e}_j$  auf beiden Seiten  
 (wieder für ganz faule, oder effiziente Rechner)  
 $(\vec{a} \times \vec{b})_j = a_k b_l \vec{e}_j \cdot (\vec{e}_k \times \vec{e}_l) =: \epsilon_{jkl} a_k b_l$   
 mit  $\epsilon_{jkl} := \vec{e}_j \cdot (\vec{e}_k \times \vec{e}_l) = \begin{cases} 0 & \text{wenn 2 Indizes gleich sind} \\ 1 & \text{wenn } j, k, l \text{ zyklisch} \\ -1 & \text{wenn } j, k, l \text{ antizyklisch} \end{cases}$   
 "total antisymmetrischer Tensor dritter Stufe"  
 (( zyklisch: 1,2,3 ; 2,3,1 ; 3,1,2  
 anti: 1,3,2 ; 2,1,3 ; 3,2,1 ))

Trigonometrie?

Sinussatz, Kosinussatz etc sind einfache Folgerungen der Vektorrechnung. (s. S. 3)

Weiteres Bsp:



Fläche großes Rechteck  $\stackrel{\text{Fläche Parallelogramm}}{=} |\vec{a} \times \vec{b}| = ab \sin(\alpha + \beta)$   
 $\stackrel{!}{=} \text{linkes + rechtes Rechteck}$   
 $= b \sin(\beta) a \cos(\alpha) + a \sin(\alpha) b \cos(\beta)$

(teile durch  $ab$ )  $\Rightarrow \sin(\alpha + \beta) = \sin(\alpha) \cos(\beta) + \cos(\alpha) \sin(\beta)$